

## 認識行動システムの基礎 演習略解

(1)  $A = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$  とおけば,  $A^T = \begin{bmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$ .

$$\therefore A^T A = A A^T = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = I$$

次も同様.

(2) 略.

(3) (a) 1      (b) 3      (c) 3

(4)  $v_1^T v_3 = 0$ ,  $v_2^T v_3 = 0$ .

(5) 零空間の基底は  $(2, 2, -1) \cdot (3, 3, 3) = (1, 1, 4) + (2, 2, -1) = x_r + x_n$ .

(6)  $\bar{x} = 2$ .

(7) 固有値  $\lambda$  と固有ベクトル  $\begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix}$  は  $\alpha, \beta$  を定数として次のようになる.

(a)  $\lambda_1 = 7$ ,  $\begin{bmatrix} u_1 \\ v_1 \end{bmatrix} = \alpha \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \end{bmatrix}$  と  $\lambda_2 = -6$ ,  $\begin{bmatrix} u_2 \\ v_2 \end{bmatrix} = \beta \begin{bmatrix} 2 \\ -3 \end{bmatrix}$

(b)  $\lambda = 3$ ,  $\begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} = \alpha \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$

(c)  $\lambda_1 = 1$ ,  $\begin{bmatrix} u_1 \\ v_1 \end{bmatrix} = \alpha \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$  と  $\lambda_2 = 3$ ,  $\begin{bmatrix} u_2 \\ v_2 \end{bmatrix} = \beta \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$

(d)  $\lambda = 2$ , すべての 0 でないベクトル.

(8) (a)  $A^+ = \frac{1}{10} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 0 & 10 & 0 \end{bmatrix}$       (b)  $A^+ = \frac{1}{75} \begin{bmatrix} -8 & 17 \\ -5 & 20 \\ 31 & -19 \end{bmatrix}$

(9) (a)  $\bar{x} = \alpha \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} + \beta \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$  として求めると,

$$\bar{x}_1 = \begin{bmatrix} 0.4 \\ 3 \\ 0.8 \end{bmatrix}, \quad \bar{x}_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \bar{x}_3 = \begin{bmatrix} 0.2 \\ 0 \\ 0.4 \end{bmatrix}$$

(c)  $A^+ = \begin{bmatrix} 0.2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0.4 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

(10) (a)  $(\lambda_1, \lambda_2, \sigma_1, \sigma_2) = (3, 1, \sqrt{3}, 1)$

(b)  $V_r = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{bmatrix}$  ( $= V$ )      (c)  $U_r = \begin{bmatrix} \sqrt{2}/\sqrt{3} & 0 \\ -1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{6} & -1/\sqrt{2} \end{bmatrix}$

$$(d) \quad U = \begin{bmatrix} \sqrt{2}/\sqrt{3} & 0 & 1/\sqrt{3} \\ -1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{3} \\ -1/\sqrt{6} & -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{3} \end{bmatrix}$$

$$A = U\Sigma V^T = \begin{bmatrix} \sqrt{2}/\sqrt{3} & 0 & 1/\sqrt{3} \\ -1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{3} \\ -1/\sqrt{6} & -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sqrt{3} & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{bmatrix}^T$$

- (11) 基本的に (10) と同様に考えるが,  $m < n$  なので,  $AA^T$  の固有値, 固有ベクトルを求める (この固有ベクトルが  $U_r$  の列ベクトルとなる) .

$$(\lambda_1, \lambda_2, \sigma_1, \sigma_2) = (9, 3, 3, \sqrt{3})$$

$$U_r = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{bmatrix} (= U) \quad V_r = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} & 0 \\ -1/\sqrt{6} & -1/\sqrt{6} & \sqrt{2}/\sqrt{3} \end{bmatrix}^T$$

$$V = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{3} \\ -1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{3} \\ 0 & 2/\sqrt{6} & 1/\sqrt{3} \end{bmatrix}$$

$$A = U\Sigma V^T = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{3} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{3} \\ -1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{3} \\ 0 & 2/\sqrt{6} & 1/\sqrt{3} \end{bmatrix}^T$$

この結果をもとに疑似逆行列  $A^+ = V\Sigma^+U^T$  を求めると,

$$A^+ = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{3} \\ -1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{3} \\ 0 & 2/\sqrt{6} & 1/\sqrt{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/3 & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{3} \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

$$\therefore A = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

- (12) (a) 数学の平均 = 4.2, 英語の平均 = 3.8  
 (b) 数学の分散 = 4.76, 英語の分散 = 1.56  
 (c) 共分散 = 1.64
- (13) (a) 固有値 = 5.45 のとき, 固有ベクトル = (0.9217, 0.3878)  
 固有値 = 0.87 のとき, 固有ベクトル = (0.3884, -0.9215)  
 (b)

	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J
総合成績	8	10	9	7	4	6	1	3	2	5
文系度	5	1	8	9	6	4	7	10	3	2
理系度	6	10	3	2	5	7	4	1	8	9

$$(14) \mathbf{r} = \begin{bmatrix} x \\ y \\ \theta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} L_1 C_1 + L_2 C_{12} + L_3 C_{123} \\ L_1 S_1 + L_2 S_{12} + L_3 S_{123} \\ \theta_1 + \theta_2 + \theta_3 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{J} = \begin{bmatrix} -(L_1 S_1 + L_2 S_{12} + L_3 S_{123}) & -(L_2 S_{12} + L_3 S_{123}) & -L_3 S_{123} \\ L_1 C_1 + L_2 C_{12} + L_3 C_{123} & L_2 C_{12} + L_3 C_{123} & L_3 C_{123} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

ただし,  $S_1 = \sin \theta_1, C_1 = \cos \theta_1, S_{12} = \sin(\theta_1 + \theta_2), C_{12} = \cos(\theta_1 + \theta_2), S_{123} = \sin(\theta_1 + \theta_2 + \theta_3), C_{123} = \cos(\theta_1 + \theta_2 + \theta_3)$  とする.

$$(15) P(X, Y, Z) = \left( \frac{b(x_l + x_r)}{2(x_l - x_r)}, \frac{by}{x_l - x_r}, \frac{bf}{x_l - x_r} \right) \quad \text{ただし, } y = y_l = y_r.$$